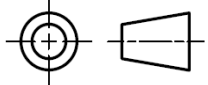


<b>PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA EL PERÚ</b> CIENCIAS E INGENIERÍA – INGENIERÍA MECATRÓNICO		
MÉTODO DE PROYECCIÓN 	ROBOT DE TOMA Y ROTULADO DE MUESTRAS DE SANGRE	ESCALA 1:2
DISEÑADO POR:	GUTIERREZ ZAMUDIO, JORGE	FECHA: 2018.10.30
		LÁMINA: A0-E-01

POS.	CANT.	DESCRIPCIÓN	NORMA	MATERIAL	OBSERVACIONES
1	1	SISTEMA DE ROTULADO			A2-SE-01
2	1	ECOGRAFO			
3	1	SISTEMA DE ALMACENAMIENTO DE TUBOS			A2-SE-02
4	1	COMPUTADORA			
5	1	ESTRUCTURA DE SENSORES			A2-SE-03
6	1	SISTEMA DE PUNCIÓN			A1-SE-04
7	1	MESA BASCULANTE			A1-SE-05
8	1	MESA BASE			A2-D-01
9	1	SOPORTE DE BRAZO			A3-SE-06
10	1	CAJA DE CIRCUITOS		ASTM A153	
11	4	PERNO AVELLANADO – M3 X 10	ISO 2010	AISI 304	
12	1	CREMALLERA		ASTM A36	VEX ROBOTICS
13	2	RIEL U100		ASTM A36	SODIMAC
14	34	PERNO SOCKET M3 X 12	ISO 4762	AISI 304	